

# Estruturas de Dados

## Aula 4.3 – Algoritmos de Ordenação - Quick Sort e Heap Sort

---

Prof. Ana Carolina Sokolonski

Bacharelado em Sistemas de Informação

Instituto Federal da Bahia – Campus Feira de Santana

2026



Quick Sort

Heap Sort

Referências

# Quick Sort

Ordenação por Pivoteamento

## ■ Como funciona

Algoritmo de **divisão e conquista** baseado na operação de **particionamento**: escolhe-se um **pivô** e reorganiza o vetor de forma que todos os elementos à **esquerda** sejam menores ou iguais ao pivô e os à **direita** sejam maiores. Repete recursivamente para cada metade. [Cormen et al. 2009]

## ■ Complexidade

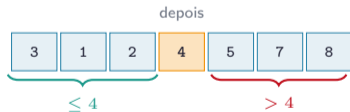
Melhor/médio:  $O(N \log N)$

Pior caso:  $O(N^2)$

Na prática, **mais veloz** que Merge Sort e Heap Sort (constantes menores).

Vídeo: <https://youtu.be/ywWBy6J5gz8>

## Particionamento com pivô = 4



## ▪ O problema central

A escolha do pivô determina a eficiência do Quick Sort. No **pior caso** (vetor já ordenado com pivô no extremo), a complexidade cai para  $O(N^2)$ .

## ▪ Estratégias problemáticas

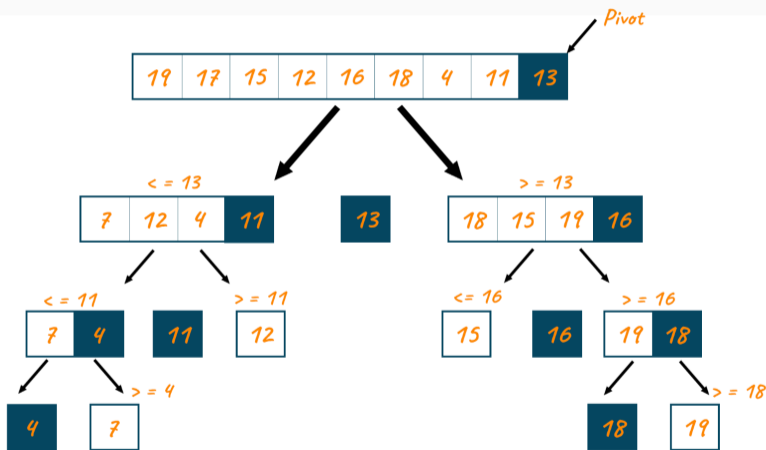
- **Primeiro elemento** —  $O(N^2)$  se ordenado
- **Último elemento** —  $O(N^2)$  se ordenado

## ▪ Estratégias melhores

- **Elemento do meio** — razoável
- **Elemento aleatório** — provavelmente  $O(N \log N)$  esperado

## ▪ Melhor estratégia provada

Selecionar o pivô **aleatoriamente** garante um tempo esperado de  $O(N \log N)$ . A função `particionaRandom` sorteia um índice, troca com o último elemento e chama `particiona` normalmente.



---

**Algorithm 1** void troca(int vet[],  
int i, int j)

---

- 1:  $aux = vet[i]$
  - 2:  $vet[i] = vet[j]$
  - 3:  $vet[j] = aux$
- 

---

**Algorithm 2** int particiona(int  
vet[], int inicio, int fim)

---

- 1:  $pivo = vet[fim]$
  - 2:  $pivoldx = inicio$
  - 3: **for**  $i = inicio$  **to**  $fim$  **do**
  - 4:     **if**  $vet[i] \leq pivo$  **then**
  - 5:         troca( $vet, i, pivoldx$ )
  - 6:          $pivoldx++$
  - 7:     **end if**
  - 8: **end for**
  - 9: troca( $vet, pivoldx, fim$ )
  - 10: **return**  $pivoldx$
-

---

**Algorithm 3** int particionaRandom(int vet[], int inicio, int fim)

---

- 1:  $pivoldx = (rand\%(fim - inicio + 1)) + inicio$
  - 2: troca(vet, pivoldx, fim)
  - 3: **return** particiona(vet, inicio, fim)
- 

---

**Algorithm 4** void quickSort(int vet[], int inicio, int fim)

---

- 1: **if** inicio < fim **then**
  - 2:      $p =$   
       particionaRandom(vet, inicio, fim)
  - 3:     quickSort(vet, inicio, p-1)
  - 4:     quickSort(vet, p+1, fim)
  - 5: **end if**
-

```
5 void quick(int vet[], int esq, int dir){
6     int pivo = esq, i, ch, j;
7     for(i=esq+1; i<=dir; i++){
8         j = i;
9         if(vet[j] < vet[pivo]){
0             ch = vet[j];
1             while(j > pivo){
2                 vet[j] = vet[j-1];
3                 j--;
4             }
5             vet[j] = ch;
6             pivo++;
7         }
8     }
9     if(pivo-1 >= esq){
0         quick(vet, esq, pivo-1);
1     }
2     if(pivo+1 <= dir){
3         quick(vet, pivo+1, dir);
4     }
5 }
```

# Heap Sort

Ordenação por Árvore Binária

## ▪ Visão geral

Algoritmo descoberto por **J.W.J. Williams** em 1964. Usa a estrutura de **heap** (árvore binária) para ordenar. Tem custo  $O(N \log N)$  **mesmo no pior caso**.

## ▪ Pré-requisito

O Heap Sort será estudado em detalhes quando aprendermos **árvores binárias**. Por ora, vejamos a ideia central.

## ▪ Complexidade

Todos os casos:  $O(N \log N)$  Espaço:  $O(1)$

Vídeo: <https://youtu.be/Xw2D9aJRBY4>

Simulação: <https://cs.usfca.edu/~galles/visualization/HeapSort.html>

## ▪ Índices como árvore

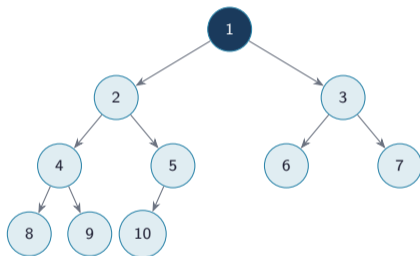
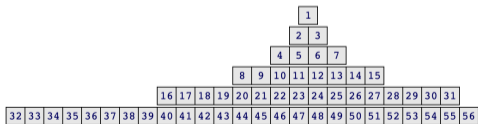
Para qualquer vetor  $v[1..m]$ , os índices formam uma árvore binária:

- Raiz: índice 1
- Pai de  $f$ :  $\lfloor f/2 \rfloor$
- Filho esquerdo de  $p$ :  $2p$
- Filho direito de  $p$ :  $2p + 1$

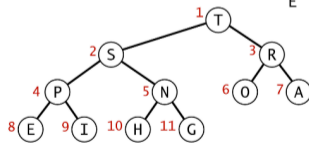
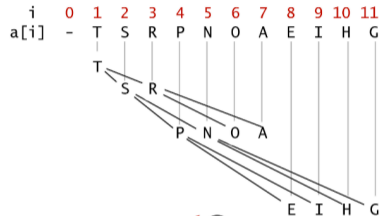
## ▪ Representação em camadas

O vetor pode ser desenhado em camadas — cada filho fica na camada seguinte ao pai. Cada camada tem o **dobro** de elementos da anterior.

O número de camadas de  $v[1..m]$  é exatamente  $1 + \lfloor \log m \rfloor$ .



# Heap Sort — Estrutura Heap



Heap representations

# Heap Sort — Peneira e Código

```
void peneira(int *vet, int raiz, int fundo) {
    int pronto, filhoMax, tmp;

    pronto = 0;
    while ((raiz*2 <= fundo) && (!pronto)) {
        if (raiz*2 == fundo) {
            filhoMax = raiz * 2;
        }
        else if (vet[raiz * 2] > vet[raiz * 2 + 1]) {
            filhoMax = raiz * 2;
        }
        else {
            filhoMax = raiz * 2 + 1;
        }

        if (vet[raiz] < vet[filhoMax]) {
            tmp = vet[raiz];
            vet[raiz] = vet[filhoMax];
            vet[filhoMax] = tmp;
            raiz = filhoMax;
        }
        else {
            pronto = 1;
        }
    }
}
```

```
void heapsort(int *vet, int n) {
    int i, tmp;

    for (i = (n / 2); i >= 0; i--) {
        peneira(vet, i, n - 1);
    }

    for (i = n-1; i >= 1; i--) {
        tmp = vet[0];
        vet[0] = vet[i];
        vet[i] = tmp;
        peneira(vet, 0, i-1);
    }
}
```

```
int main() {
    int vetor[max], i;

    for(i = 0; i < max; i++){
        printf("Digite o %dº elemento: ",i+1);
        scanf("%d",&vetor[i]);
    }

    heapsort(vetor,max);
    for (i = 0; i < max; i++) {
        printf("%d ", vetor[i]);
    }
    return(0);
}
```

 CORMEN, T. H. et al. *Introduction to Algorithms*. 2nd. ed. [S.l.]: The MIT Press, 2009. ISBN 0262032937.