

Estruturas de Dados

Aula 11 — Árvores B e B+

Prof. Ana Carolina Sokolonski

Bacharelado em Sistemas de Informação
Instituto Federal da Bahia — Campus Feira de Santana

2026



Árvores B

Inserção em Árvores B

Árvores B+

Comparação B vs B+

Aplicações

Árvores B (B-Trees)

Bayer e McCreight, 1972

O que é uma Árvore B?

▪ Definição

Árvore de busca **balanceada** projetada para **dispositivos de armazenamento secundário** (HD, SSD). Minimiza os acessos de E/S ao disco. Usada na maioria dos **Sistemas de Arquivos** e **Bancos de Dados**. Criada por **Bayer e McCreight** em 1972.

▪ Por que não ABB ou AVL?

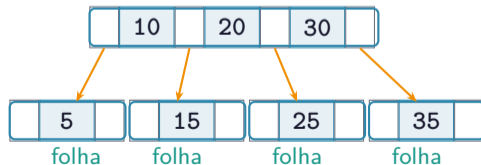
Em ABB/AVL, cada nó acessa **1 chave**. Para 10^9 registros, seriam ~ 30 acessos a disco. Na Árvore B, cada nó pode ter **milhares de chaves**: apenas **2–4 acessos** ao disco!

▪ Ideia central

- Nó = **página de disco** (ex.: 4 KB)
- Cabe muitas chaves por página
- Árvore **larga e baixa** em vez de alta e estreita

Árvore B de ordem $t = 2$
(max 3 chaves/nó)

raiz: 3 chaves, 4 filhos



Campos de cada nó x

- $n[x]$: número de chaves no nó
- Chaves em **ordem crescente**:
 $k_1 \leq k_2 \leq \dots \leq k_{n[x]}$
- $folha[x]$: booleano (true se folha)
- $n[x] + 1$ ponteiros para filhos
 $c_1, \dots, c_{n[x]+1}$ (NULL se folha)

Propriedade de ordenação

Se k_i e qualquer chave na subárvore c_i :

$$k_1 \leq chave_1 \leq k_2 \leq \dots \leq chave_{n[x]} \leq k_{n[x]+1}$$

Restrições de tamanho (grau mínimo $t \geq 2$)

Nó	Chaves
Raiz (não vazia)	≥ 1
Qualquer nó não raiz	$\geq t - 1$
Qualquer nó	$\leq 2t - 1$

Nó com $2t - 1$ chaves: **completo**.

Profundidade uniforme

Toda folha tem a mesma profundidade h .
Garante custo idêntico para qualquer busca.

Teorema

Árvore B de grau mínimo $t \geq 2$ com $n \geq 1$ chaves:

$$h \leq \log_t \frac{n+1}{2}$$

(Cormen et al., 2001)

Comparação prática

Para $n = 10^9$ chaves e $t = 1000$:

- ABB: até 10^9 comparações
- AVL: até ~ 30 acessos a disco
- Árvore B ($t = 1000$): apenas **3 acessos!**

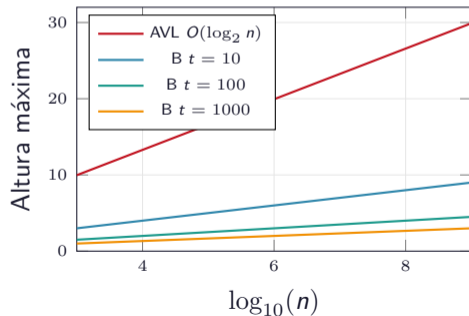
Complexidades

Busca $O(t \cdot \log_t n)$

Inserção $O(t \cdot \log_t n)$

Remoção $O(t \cdot \log_t n)$

Altura por estrutura vs. n



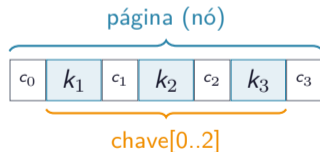
pagina.h — Definição da struct

```
1 #include <stdio.h>
2 #include <stdlib.h>
3 #include <stdbool.h>
4 #define T 2 /* grau mínimo */
5 #define MAX (2*T - 1) /* max chaves */
6 #define MIN (T - 1) /* min chaves */
7 typedef struct pagina{
8     int chave[MAX]; /* chaves */
9     int n; /* qtde chaves */
10    bool folha; /* é folha? */
11    struct pagina *filho[MAX+1];
12 }pagina;
13 pagina* novaPagina(bool folha) {
14     pagina *p=(pagina*)malloc(sizeof(
15         pagina));
16     p->n = 0; p->folha = folha;
17     for (int i = 0; i<=MAX;i++)
18         p->filho[i] = NULL;
19     return p;
20 }
```

■ Representação do nó

Cada página armazena até $2t - 1$ chaves e $2t$ ponteiros para filhos. Para $t = 2$: max **3 chaves** e **4 filhos**.

Layout de uma página ($t = 2$)



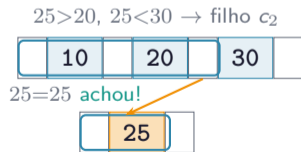
buscar.c

```
1  /* Busca 'k' na subarvore com raiz 'x'
2     Retorna pagina e indice, ou NULL */
3  pagina* buscar(pagina *x, int k, int *
4     idx){
5     int i = 0;
6     /* avanca enquanto k > chave[i] */
7     while (i < x->n && k > x->chave[i])
8         i++;
9     if (i < x->n && k == x->chave[i]) {
10        *idx = i;
11        return x;    /* achou! */
12    }
13    if (x->folha)
14        return NULL; /* nao existe */
15    /* desce para o filho correto */
16    return buscar(x->filho[i], k, idx);
17 }
```

■ Como funciona

Compara a chave com as chaves do nó da esquerda para a direita. Quando encontra $k \leq \text{chave}[i]$, desce pelo filho c_i . Repete até encontrar ou chegar a uma folha.

Busca por 25



Inserção em Árvores B

Split de nós completos

▪ Ideia geral

A inserção ocorre sempre nas **folhas**. Se o nó de destino estiver **completo** ($2t - 1$ chaves), realiza um **split** antes de inserir. O split pode propagar-se até a raiz.

▪ Split de nó completo

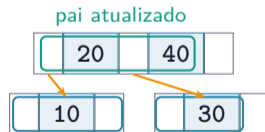
- 1 Divide o nó em **dois nós** com $t - 1$ chaves cada
- 2 A **chave mediana** sobe para o nó pai
- 3 O nó pai ganha um novo filho
- 4 Se o pai também estava cheio, propaga o split

Split de nó completo ($t = 2, 3$ chaves $\rightarrow 2+1+2$)

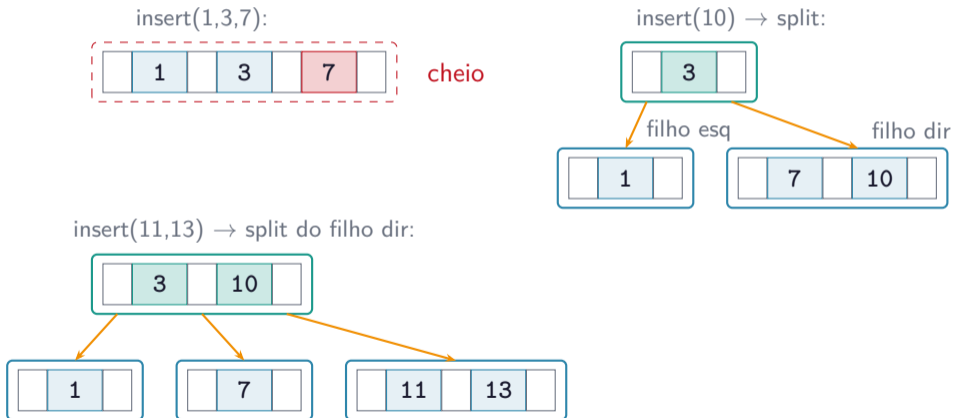
antes: nó cheio



depois: mediana sobe



Inserindo 1, 3, 7, 10, 11, 13 em árvore B com $t = 2$



Árvore B — Função de Inserção (simplificada)

splitFilho.c

```
1 void splitFilho(pagina *x,int i,
2   pagina *y) {
3   pagina *z = novaPagina(y->folha);
4   z->n = T-1;
5   //copia metade direita de y
6   for (int j=0; j<T-1; j++)
7     z->chave[j] =y->chave[j+T];
8   if (!y->folha)
9     for (int j = 0; j < T; j++)
10      z->filho[j] =y->filho[j+T];
11   y->n = T-1;
12   //abre espaço no pai x
13   for (int j=x->n; j>=i+1; j--)
14     x->filho[j+1] =x->filho[j];
15   x->filho[i+1] = z;
16   for (int j=x->n-1; j>=i; j--)
17     x->chave[j+1] = x->chave[j];
18   /* mediana de y sobe para x */
19   x->chave[i] = y->chave[T-1];
20   x->n++;
21 }
```

inserirNaoCheio.c

```
1 void inserirNaoCheio(pagina *x,int k){
2   int i = x->n - 1;
3   if (x->folha){
4     //desloca chaves para abrir espaço
5     while (i >= 0 && k < x->chave[i]) {
6       x->chave[i+1] =x->chave[i]; i--; }
7     x->chave[i+1] = k;
8     x->n++;
9   }else{//encontra filho correto
10    while (i >= 0 && k<x->chave[i]) i--;
11    i++;
12    if (x->filho[i]->n == MAX) {
13      splitFilho(x, i, x->filho[i]);
14      if(k>x->chave[i]) i++;
15    }
16    inserirNaoCheio(x->filho[i], k);
17  }
18 }
```

Árvores B+ (B+-Trees)

Dados apenas nas folhas

▪ O que é a Árvore B+?

Varição da Árvore B onde os **dados reais** (registros completos) ficam **apenas nas folhas**. Os nós internos contêm apenas **chaves de roteamento**. As folhas são ligadas em uma **lista encadeada ordenada**, permitindo varredura sequencial eficiente.

▪ Vantagens sobre a B simples

- Nós internos cabem **mais chaves** (sem dados) → fator de ramificação maior → árvore mais **baixa**
- Varredura sequencial em $O(n)$ pelas folhas
- **Consultas de intervalo** muito eficientes
- Busca sempre percorre até a folha: **custo uniforme**

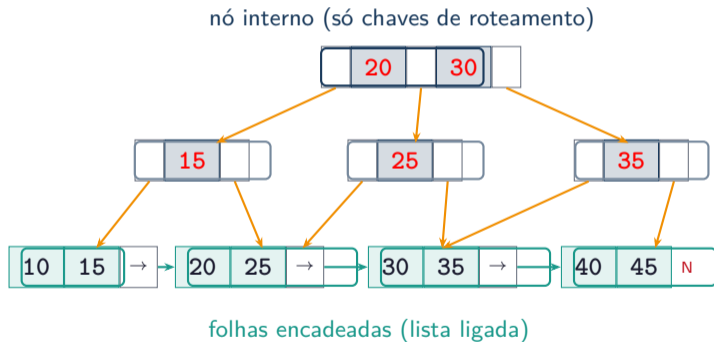
▪ Uso predominante

A maioria dos SGBDs modernos usa **B+**, não B simples: Oracle, PostgreSQL, MySQL/InnoDB, SQL Server, SQLite.

▪ Diferença estrutural

	B	B+
Dados em nós internos	Sim	Não
Dados nas folhas	Sim	Sim
Folhas encadeadas	Não	Sim

Árvore B+ com chaves {10, 15, 20, 25, 30, 35, 40, 45}



▪ Busca pontual

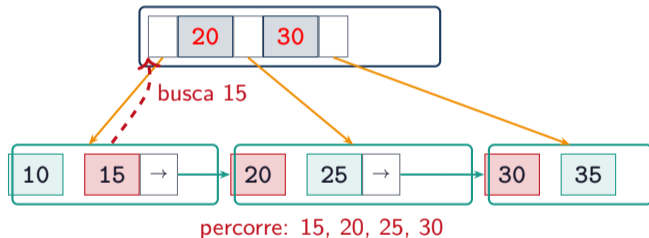
Semelhante à Árvore B: percorre nós internos usando as chaves de roteamento. A diferença é que a busca **sempre** continua até uma folha, mesmo que a chave seja encontrada em um nó interno.

▪ Busca de intervalo

Para buscar todas as chaves com $k_1 \leq k \leq k_2$:

- 1 Busca pontual por $k_1 \rightarrow$ chega a folha
- 2 Percorre a lista encadeada até $k > k_2$
- 3 Custo: $O(\log_t n + m)$ onde m é o n° de resultados

Busca de intervalo [15, 30]



Comparação

Árvore B vs. Árvore B+

Árvore B vs. Árvore B+ — Comparação

Característica	Árvore B	Árvore B+
Dados (registros)	Em todos os nós	Apenas nas folhas
Nós internos	Chaves + dados + ponteiros	Apenas chaves + ponteiros
Fator ramificação	Menor (nós maiores)	Maior (nós internos enxutos)
Altura	Ligeiramente maior	Menor
Busca pontual	Pode terminar em nó interno	Sempre vai até a folha
Varredura sequencial	Percurso na árvore $O(n \log n)$	Lista encadeada $O(n)$
Consulta intervalo	Menos eficiente	Muito eficiente
Uso típico	Sistemas de arquivos	SGBDs (Oracle, MySQL...)

▪ Regra prática

Se precisa de **consultas de intervalo** (ex.: BETWEEN em SQL) ou **varredura sequencial**, use B+. Se a maioria das operações são buscas pontuais isoladas, B simples também serve.

Aplicações

Onde B e B+ são usadas na prática

▪ Sistemas de Arquivos

- NTFS — Windows (MFT indexada com B+)
- HFS+ / APFS — macOS
- ext4 / JFS — Linux
- Btrfs — Linux moderno
- ReFS — Windows Server

Localizam arquivos entre bilhões com poucos acessos ao disco.

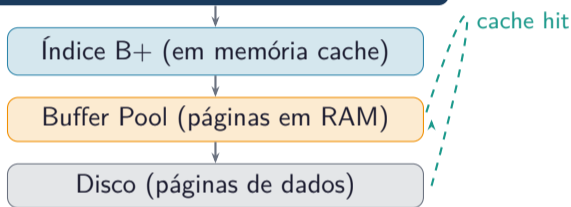
▪ Bancos de Dados

- Oracle, IBM DB2
- PostgreSQL, MySQL/InnoDB
- SQL Server, SQLite
- MongoDB (WiredTiger)

Índices B+ permitem buscas em $O(\log_t n)$ com terabytes.

Pilha de software com índice B+

Aplicação (SQL: SELECT...WHERE)



▪ Custo prático

Tabela com 10^9 registros e $t = 200$:

$$\text{Altura da B+} \leq \log_{200} \left(\frac{10^9 + 1}{2} \right) \approx 4$$

→ **4 leituras de página** para qualquer busca.

■ Exercício 1 — Construção

Construa uma Árvore B com $t = 2$ inserindo as chaves na ordem:

5, 10, 15, 20, 25, 30, 35

Mostre o estado da árvore após cada split.

■ Exercício 2 — Altura

Para $n = 10^6$ chaves, calcule a altura máxima de:

- AVL ($t = 2$)
- Árvore B com $t = 10$
- Árvore B com $t = 100$

Use $h \leq \log_t \frac{n+1}{2}$.

■ Exercício 3 — Intervalo

Explique por que, em uma Árvore B+, a busca por um intervalo $[k_1, k_2]$ é mais eficiente do que em uma Árvore B simples. Qual a complexidade de cada uma?

■ Exercício 4 — Desafio

Modifique a struct `pagina` para incluir um ponteiro `*prox` (para a folha seguinte). Implemente a função de varredura sequencial de todas as chaves a partir de uma chave inicial `k`.

Fim da Aula 11

Dúvidas e próximos passos

■ Próxima aula — Tabela Hash

- Função de **hash**: mapear chave \rightarrow índice
- Tratamento de **colisões**: encadeamento e endereçamento aberto
- Fator de carga α e **rehashing**
- Busca, inserção e remoção em $O(1)$ amortizado

■ Referências

- CORMEN et al. *Introduction to Algorithms*, 4ª ed. Cap. 18.
- SILBERSCHATZ et al. *Operating System Concepts*, 10ª ed.

■ Resumo da Aula 11

- B-Tree: árvore balanceada para disco
- Folhas na mesma profundidade sempre
- B+: dados só nas folhas, folhas encadeadas
- Intervalo e varredura: B+ em $O(\log_t n + m)$

Dúvidas?

carolsoko@ifba.edu.br

IFBA – Campus Feira de Santana