

Estruturas de Dados

Aula 14 — Caminhos Mínimos em Grafos

Prof. Ana Carolina Sokolonski

Bacharelado em Sistemas de Informação

Instituto Federal da Bahia — Campus Feira de Santana

2026



Motivação e Definição

Dijkstra

Bellman-Ford

Floyd-Warshall

Comparação

Exercícios

Caminhos Mínicos

Dijkstra, Bellman-Ford e Floyd-Warshall

■ Aplicações reais

GPS/Mapas: menor rota entre duas cidades

Roteamento de rede: menor latência

Logística: minimizar distância/custo

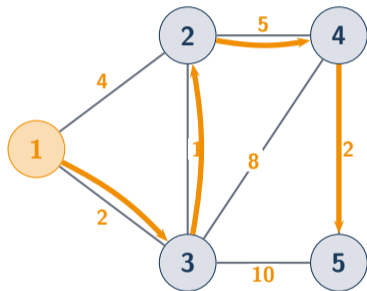
Jogos: pathfinding de personagens

Finanças: arbitragem de câmbio (Bellman-Ford)

■ Variantes do problema

- **SSSP** (*Single-Source*): menor caminho de uma fonte s a todos os outros
- **APSP** (*All-Pairs*): menor caminho entre todo par (u, v)
- **STSP** (*Single-Target*): de todos até um destino

Grafo ponderado — qual a rota mais curta de 1 a 5?



custo = 10

Dijkstra

Algoritmo guloso para pesos não-negativos

Algoritmo de Dijkstra

▪ Ideia gulosa

Mantém um conjunto S de vértices com distância **finalizada**. A cada passo, adiciona a S o vértice $u \notin S$ com **menor estimativa** $d[u]$ e **relaxa** todas as arestas que partem de u .

▪ Relaxamento de (u, v, w)

se $d[u] + w(u, v) < d[v]$ então $d[v] \leftarrow d[u] + w(u, v)$

Só melhora a estimativa, nunca piora.

▪ Restrição importante

Funciona **somente** com pesos $w(u, v) \geq 0$. Com arestas negativas, a garantia gulosa falha.

▪ Pseudocódigo

Dijkstra(G, s):

$d[v] \leftarrow \infty$ para todo $v \in V$

$d[s] \leftarrow 0$; $S \leftarrow \emptyset$

$Q \leftarrow V$ (*fila de prioridade*)

enquanto $Q \neq \emptyset$:

$u \leftarrow \text{EXTRACTMIN}(Q)$

$S \leftarrow S \cup \{u\}$

para cada $(u, v) \in E$:

RELAXAR(u, v, w)

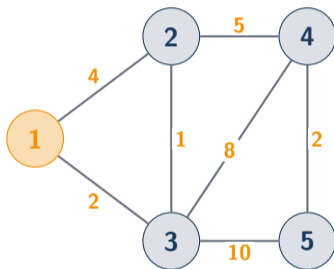
▪ Complexidade

Vetor simples: $O(V^2)$

Heap binário: $O((V + E) \log V)$

Heap de Fibonacci: $O(E + V \log V)$

Grafo — fonte: vértice 1



Evolução de $d[\]$ a cada passo (fonte = 1)

Passo	Escolhe	$d[1]$	$d[2]$	$d[3]$	$d[4]$	$d[5]$
Início	—	0	∞	∞	∞	∞
1	1	0	4	2	∞	∞
2	3	0	3	2	10	12
3	2	0	3	2	8	12
4	4	0	3	2	8	10
5	5	0	3	2	8	10

Caminhos mínimos a partir de 1:

1 → 2: 1→3→2 = 3

1 → 3: 1→3 = 2

1 → 4: 1→3→2→4 = 8

1 → 5: 1→3→2→4→5 = 10

dijkstra.c — $O(V^2)$ com matriz

```
1 #define MAXV 100
2 #define INF 1e9
3 void dijkstra(double w[MAXV][MAXV],
4               int n, int s, double d[]){
5     bool finalizado[MAXV] = {false};
6     for(int i=0; i<n; i++) d[i]=INF;
7     d[s] = 0;
8     for(int iter=0; iter<n-1; iter++){
9         //escolhe não-finalizado com menor d
10        int u=-1;
11        for(int v=0; v<n; v++)
12            if(!finalizado[v] && (u==-1 || d[v]<d[u])) u=v;
13        if(d[u]==INF) break;
14        finalizado[u]=true;
15        //relaxa vizinhos de u
16        for(int v=0; v<n; v++)
17            if(w[u][v]>0 && !finalizado[v])
18                if(d[u]+w[u][v]<d[v]) d[v]=d[u]+w[u][v];}}
```

▪ Observações

$w[u][v] = 0$ indica ausência de aresta

Usa **vetor simples** para a fila de prioridade:

$O(V^2)$

Para grafos esparsos, preferir **heap binário** com lista de adjacência: $O((V+E) \log V)$

▪ Reconstruindo o caminho

Mantém vetor $\text{pai}[v]$: quando $d[v]$ é atualizado via u , faz $\text{pai}[v] = u$.

Para imprimir o caminho de s a t , imprime o caminho de s a $\text{pai}[t]$ e, depois, o de t a t . (Recursão simples.)

▪ Quando falha

Qualquer aresta com $w < 0$ pode levar Dijkstra a produzir resultados incorretos. Nesses casos:

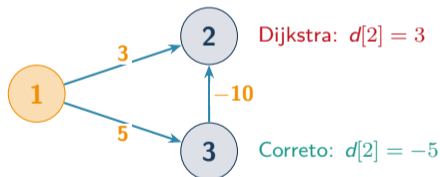
Bellman-Ford

Caminhos mínimos com pesos negativos

▪ Por quê Dijkstra falha?

Dijkstra finaliza $d[v]$ de forma irreversível. Com aresta negativa, um caminho via vértice **ainda não finalizado** pode ser mais curto.

Dijkstra erra neste dígrafo:



▪ Complexidade

$O(V \cdot E)$ — mais lento que Dijkstra, mas correto para pesos negativos (sem ciclos negativos).

▪ Algoritmo Bellman-Ford

Repete o relaxamento de **todas** as arestas $|V| - 1$ vezes. Garante que após k iterações, $d[v]$ é o custo do menor caminho usando no máximo k arestas.

▪ Pseudocódigo

$d[v] \leftarrow \infty$ para todo v ; $d[s] \leftarrow 0$

repita $|V| - 1$ vezes:

para cada aresta $(u, v, w) \in E$:

 RELAXAR(u, v, w)

detectar ciclo negativo:

para cada (u, v, w) :

 se $d[u] + w < d[v]$: **ciclo negativo!**

bellman_ford.c

```
1 typedef struct {
2     int u, v, w; //aresta u->v, peso w
3 } Aresta;
4 //Retorna false se há ciclo negativo
5 bool bellmanFord(Aresta *E, int na, int nv,
6     int s, int d[]){
7     for(int i=0; i<nv; i++) d[i]=INF;
8     d[s] = 0;
9     for (int iter=0; iter<nv-1; iter++)
10        for (int e=0; e<na; e++){
11            int u=E[e].u, v=E[e].v, w=E[e].w;
12            if (d[u]!=INF && d[u]+w < d[v])
13                d[v] = d[u]+w;
14        }
15    for (int e=0; e<na; e++)
16        if (d[E[e].u]!=INF && d[E[e].u]+E[e].w
17            < d[E[e].v])
18            return false; //ciclo negativo
19    return true;
```

▪ Trace para o exemplo

Grafo: $1 \rightarrow 2:3$, $1 \rightarrow 3:5$, $3 \rightarrow 2:-10$

Iter.	$d[1]$	$d[2]$	$d[3]$
Início	0	∞	∞
1	0	3	5
2	0	-5	5

Correto: $d[2] = -5$ ✓

▪ Ciclo negativo

Se, após $|V| - 1$ iterações, ainda for possível relaxar alguma aresta, então existe um **ciclo de peso negativo** no grafo. Nesse caso, o caminho mínimo é $-\infty$ (indefinido).

Aplicação: detectar **oportunidades de arbitragem** no mercado de câmbio.

Floyd-Warshall

Caminhos mínimos entre todos os pares

▪ Problema

Encontrar o menor caminho entre **todos os pares** de vértices (i, j) . Executar Dijkstra $|V|$ vezes daria $O(V^3)$ (ou $O(V(V + E) \log V)$ com heap). **Floyd-Warshall** também é $O(V^3)$, mas com uma constante menor e um código mais simples.

▪ Ideia: programação dinâmica

Define $d^{(k)}[i][j]$ = menor distância de i a j usando apenas vértices intermediários $\{1, \dots, k\}$.

Recorrência:

$$d^{(k)}[i][j] = \min\left(d^{(k-1)}[i][j], d^{(k-1)}[i][k] + d^{(k-1)}[k][j]\right)$$

Percorre cada vértice k como intermediário potencial.

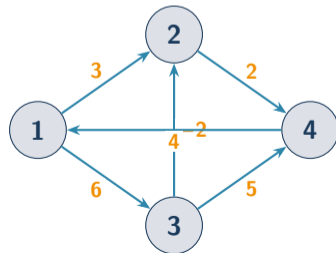
▪ Complexidade e uso

Tempo: $O(v^3)$

Espaço: $O(v^2)$

Aceita **pesos negativos** (sem ciclos negativos)
Ideal para grafos **densos** e pequenos (ex.: $V \leq 500$)

Exemplo: dígrafo de 4 vértices



floyd_warshall.c

```
1 #define MAXV 100
2 #define INF 1e9
3 //d[][] inicializado com pesos diretos: d[i][j]
  = w(i,j) ou INF se não existe, d[i][i] = 0
4 void floydWarshall(double d[MAXV][MAXV],int n){
5     for (int k = 0; k < n; k++)
6         for (int i = 0; i < n; i++)
7             for (int j = 0; j < n; j++)
8                 if (d[i][k]+d[k][j] < d[i][j])
9                     d[i][j] = d[i][k]+d[k][j];}
10 /* Detectar ciclo negativo: d[i][i] < 0 */
11 bool temCicloNeg(double d[][MAXV], int n) {
12     for(int i=0; i<n; i++)
13         if(d[i][i] < 0) return true;
14     return false;}
```

Matriz d antes e depois

Antes (arestas diretas)

	1	2	3	4
1	0	3	6	∞
2	∞	0	∞	2
3	∞	-2	0	5
4	4	∞	∞	0

Depois (caminhos mínimos)

	1	2	3	4
1	0	3	6	5
2	6	0	∞	2
3	2	-2	0	0
4	4	7	10	0

Comparação

Qual algoritmo usar?

Comparação dos Algoritmos

Critério	Dijkstra	Bellman-Ford	Floyd-Warshall
Tipo do problema	SSSP	SSSP	APSP
Pesos negativos	Não	Sim	Sim
Ciclos negativos	N/A	Detecta	Detecta
Complexidade	$O(V^2)$ ou $O((V+E) \log V)$	$O(V \cdot E)$	$O(V^3)$
Implementação	Moderada	Simple	Muito simples
Grafos densos	OK	Lento	Bom
Grafos esparsos	Ótimo (heap)	OK	Lento
Uso típico	GPS, redes	Câmbio, redes	Grafos pequenos

▪ Use Dijkstra quando

Pesos ≥ 0 e grafo esparsos ou médios. É o mais rápido na prática.

▪ Use Bellman-Ford quando

Há pesos negativos ou precisa detectar ciclos negativos.

▪ Use Floyd-Warshall quando

Precisa de **todos os pares** ou o grafo é pequeno e denso.

Exercícios

Pratique!

▪ Exercício 1 — Trace Dijkstra

Execute Dijkstra a partir do vértice **A** no grafo não-dirigido ponderado:

$A-B:1$, $A-C:4$, $B-C:2$, $B-D:6$, $C-D:3$, $D-E:2$,
 $C-E:5$

Monte a tabela de $d[]$ a cada passo e indique o caminho mínimo de A até E.

▪ Exercício 2 — Bellman-Ford

No dígrafo: $1 \rightarrow 2:4$, $1 \rightarrow 3:5$, $2 \rightarrow 3:-3$, $3 \rightarrow 4:2$,
 $4 \rightarrow 2:1$.

Execute Bellman-Ford a partir de 1. Existe ciclo negativo? Justifique.

▪ Exercício 3 — Floyd-Warshall

Dado o dígrafo de 3 vértices: $1 \rightarrow 2:3$, $2 \rightarrow 3:-2$,
 $3 \rightarrow 1:1$.

Preencha a matriz d após cada iteração $k = 1, 2, 3$ do Floyd-Warshall. Há ciclo negativo?

▪ Exercício 4 — Implementação

Implemente em C o Dijkstra com **lista de adjacência** e **heap binário** (usando array como min-heap). Compare o tempo de execução com a versão $O(V^2)$ para grafos com $V = 1000$ e diferentes densidades.

Fim da Aula 14

Dúvidas e próximos passos

▪ Próxima aula — Árvore Geradora Mínima

- **Kruskal**: ordena arestas, usa Union-Find
- **Prim**: cresce árvore vértice a vértice
- Aplicações: redes, infraestrutura, clustering
- Diferença entre MST e caminho mínimo

▪ Referências

- CORMEN et al. *Introduction to Algorithms*, 4ª ed. Cap. 22–23.

▪ Resumo da Aula 14

- Relaxamento: $d[v] \leftarrow \min(d[v], d[u] + w)$
- Dijkstra: guloso, $O(V^2)$, pesos ≥ 0
- Bellman-Ford: $O(VE)$, pesos negativos, detecta ciclos
- Floyd-Warshall: $O(V^3)$, todos os pares, DP

Dúvidas?

carolsoko@ifba.edu.br

IFBA – Campus Feira de Santana